Raspbertry Pi

- Den Pi mit einem Bookworm Image flashen. 32 oder 64 Bit spielt keine Rolle.
-
  Am besten keinen Filter auswählen, weil man sonst ggf. Bullseye erwischt.
-
  Für diese Anleitung wird Bookworm 32Bit ohne Desktop verwendet.
- Auf dem Pi einloggen und Python checken:

```
pi@TestPi4:~ $ python3 --version
Python 3.11.2
```

  Hinweis: Messy braucht mindestens Python 3.10 !!

- Updates und Tools
  - `sudo apt update && sudo apt upgrade -y && sudo apt install -y git silversearcher-ag wavemon hexedit sudoku tcpdump iptraf mc htop dcfldd nano usbutils openvpn ranger tldr ncdu can-utils multitail fd-find lsof x11vnc terminator minicom cutecom joystick jstest-gtk i2c-tools speedtest-cli iotop && mkdir -p ~/.local/share && tldr -u`
  - `sudo apt autoremove -y modem* cups* pulse* avahi* triggerhappy*`
  - `sudo systemctl disable mariadb.service`
  - `sudo systemctl stop mariadb.service`
- Devtools nbachinstallieren
  - `sudo apt install -y thonny cutecom sqlitebrowser build-essential pkg-config libusb-1.0-0-dev cmake make gcc python3-dev libhidapi-dev python3-virtualenv python3-tk lm-sensors mariadb-server mariadb-client libopenblas-dev`
- sinnloses Zeugs weg
  - `sudo apt autoremove -y modem* cups* pulse* avahi* triggerhappy*`
- I2C am Pi aktivieren
  - `sudo raspi-config`
- Bei **Messy WS** den I2C Port drehen (SDA / SCL)
  - `sudo nano /boot/firmware/config.txt`
  - `dtparam=i2c_arm=off`
  - `dtoverlay=i2c-gpio,i2c_gpio_sda=3,i2c_gpio_scl=2,bus=1` → einfügen
  - `sudo reboot`
  - → erzeugt einen alternativen I2C Bus auf Nummer 3
    - `ls /dev/i2c*`
- Disable Bluetooth
  - https://di-marco.net/blog/it/2020-04-18-tips-disabling_bluetooth_on_raspberry_pi/
  - `sudo nano /boot/firmware/config.txt`
  - `dtoverlay=disable-bt`
  - `sudo systemctl disable hciuart.service`
  - `sudo systemctl disable bluealsa.service`
  - `sudo systemctl disable bluetooth.service`
- Disable WLAN (nur bei USB Wlan Adapter)
  - https://pimylifeup.com/raspberry-pi-disable-wifi/

    - `sudo nano /boot/firmware/config.txt`
    - `dtoverlay=disable-wifi`
- Pi Zero MCC Activity LED
    - `sudo nano /boot/firmware/config.txt`
    - `dtparam=act_led_trigger=mmc0`
    - `dtparam=act_led_activelow=on`

SWAP erhöhen

- stop the swap
  `sudo dphys-swapfile swapoff`
- Modify the size of the swap. As root , edit the file `/etc/dphys-swapfile` and modify the variable `CONF_SWAPSIZE : CONF_SWAPSIZE=1024`
  `sudo nano /etc/dphys-swapfile`
- Start the swap
  `sudo dphys-swapfile swapon`
- Restart
  `sudo reboot`

From:
https://www.drklipper.de/ - **Dr. Klipper Wiki**

Permanent link:
https://www.drklipper.de/doku.php?id=messy:01_einrichtung:01_raspbertry_pi

Last update: **2024/08/11 14:27**